TCN系列

2段显示型PID温度控制器

2段显示型PID温度控制器

■特点

● 采用PID参数计算方法以及100ms高速采样,实现 理想温度控制

- 内置继电器输出和SSR输出可选: 通过多SSR驱动电压输出方式,实现相位控制和 周期控制(SSRP功能)
- 采用大屏幕显示和高亮度LED, 显著提高可视性
- 小尺寸设计节省安装空间: 节省约38%尺寸(深度)



使用前请先仔细阅读操作手册上的"安全注意事项"



■型号说明



■规格

/ > /\	•										
系			列	TCN4S		TCN4M	TCN4H	TCN4L			
电源	电源 A C 电 源 型			100-240VAC 50/60Hz							
电压	AC/D	C电测	原型			24VAC 50/60I	Hz, 24-48VDC				
允 许	电	压 范	围	7//		额定电压的	约90%~110%				
消	‡£	т4.	率			5VA以下(100-240VAC 5	60/60Hz, 24VAC 50/60Hz)				
7月	耗	功	华	3W以下 (24-48VDC)							
显	示	方	式			7段LED(PV:纟	[色, SV:绿色)				
字符	PV	$(W \times$	H)	7.0×15.0mm		9.5×20.0 mm	7.0×14.6mm	11.0×22.0mm			
尺寸	SV	$(W \times$	H)	5.0×9.5mm		7.5×15.0 mm	6.0×12.0mm	7.0×14.0mm			
输入	热	电	阻			DPt100Ω, Cu50Ω(允许	单根电线阻抗5Ω以下)				
类型	热	电	偶			K(CA), J(IC), L(IC),	T(CC), R(PR), S(PR)				
显示	热	电	阻	(*1)		常温(23℃±5℃)时:(PV±	0.5%或±1℃较大者)±1位				
精度	热	电	偶			常温以外:(PV±0.5%	或±2℃较大者)±1位				
控制	继	电	器			250VA	C 3A 1a				
输出	S	S	R		12VDC ±2V 20mA以下						
报	警	输	出	AL1, AL2继电器:250VAC 1A 1a							
控	制	方	式		ON/OFF, P, PI, PD, PID控制						
控	制	精	度		1~100°C / 0.1~50.0°C						

(※1): ◎ 常温(23℃±5℃)

- ・热电偶R, S在200℃以下时(PV±0. 5%或±3℃中较大者)±1位 200℃以上时(PV±0. 5%或±2℃中较大者)±1位 热电偶L(IC), 热电阻Cu50Ω(PV±0. 5%或±2℃中较大者)±1位

- 热电偶R, S在200℃以下时(PV±1.0%或±6℃中较大者)±1位 200℃以上时(PV±0.5%或±5℃中较大者)±1位 热电阻Cu50Ω(PV±0.5%或±3℃中较大者)±1位

(A) 光电传感器

新产品

(B) 光纤传感器

(C) 门传感器/ 区域传感器

(D) 接近开关

(E) 压力传感器

旋转编码器

(G) 配线/配件

(H) 温度控制器

SSR/ 功率控制器

电压/电流

(K)

特速/线速 脉冲表

(N) 显示单元

(0) 传感器控制器

开关电源

步进电机/ 运动控制器

触換屏

(S) 远程网络设备

软件

其他

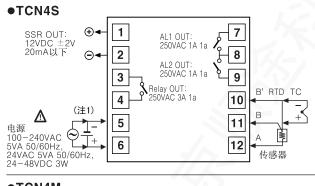
■规格

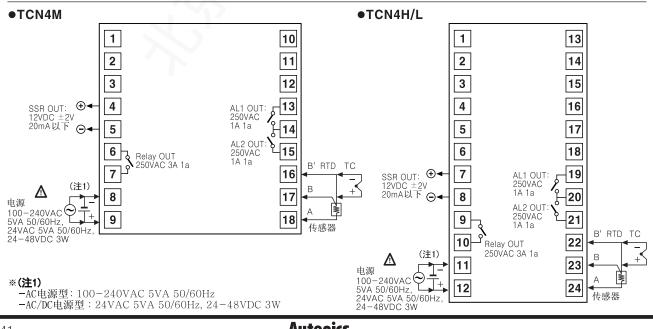
系			列	TCN4S	TCN4M	TCN4H	TCN4L				
比	例背	带(P)	0.1~999.9℃							
积力	分时	间 (Ι)		0~	9999秒					
微力	分时	间 (D)		0~	9999秒					
控章	制 周	期(T)		0.5~	120.0秒					
手	动	复	位		0.0~	100.0%					
采	样	周	期		1	00ms					
 耐电	Jt:	C电》			2000VAC 50/60Hz1分钟	(输入端子与电源端子之间)					
193.6	AC	C/DC 电	源型		1000VAC 50/60Hz1分钟	(输入端子与电源端子之间)					
耐	力	辰	动		5~55Hz (周期1分钟)振响	届0.75mm X, Y, Z各方向2小时					
继电	器 机		械		OUT:500万次以_	上, AL1/2:500万次以上					
寿	命电	Ţ	气	OUT:20万岁	大以上(250VAC 3A 阻性负载), AL1/2:30万次以上(250VAC 1	IA 阻性负载)				
绝	缘	阻	抗		100ΜΩ以上	(500VDC为基准)					
抗	=	F	扰		干扰模拟器方波干扰(周	泳冲宽度1μs) ±2kV R相, S相					
记	忆	保	存		约10年(使用非易失	性半导体存储方式)					
环	境	温	度		-10 ~ 50℃	(未结冰状态)					
储	存	温	度		-20~60℃(未结冰状态)						
环	境	湿	度	35~85%RH, 存储: 35~85%RH							
绝	缘	类	型	双重绝缘或强化绝缘(标	示识: 回, 检测输入部分与电	源部分之间的介电强度AC电源型	型:2kV, AC/DC电源型:1kV)				
认			证		€ c 2N us						
重			量	约100g	约133g	约124g	约179g				

[※]上述重量不包含外包装。

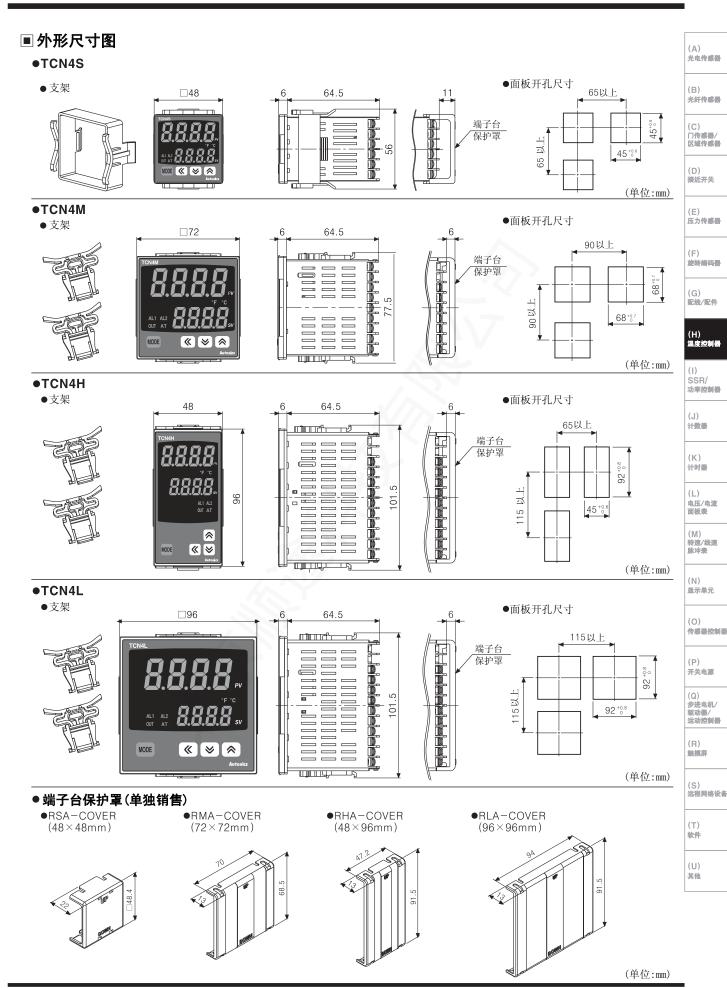
■连接图

※ TCN4系列内置主要控制输出,继电器输出和SSRP输出方式,用户可根据需要选择。 AC/DC电源型产品的输出方式为继电器输出和SSR输出, 无SSRP输出方式。





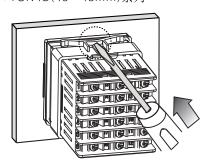
2段显示型PID温度控制器



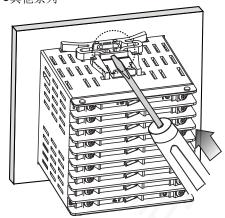
TCN系列

■产品安装方法

●TCN4S(48×48mm)系列



●其他系列



※将产品插入安装面板后,如图所示用螺丝刀向内推紧安装。

■前面部说明



- 1 当前值(PV)显示(红色)
 - 运行模式下显示当前测定值(PV),设置模式下显示内部参数名。
- ② 设定值(SV)显示(绿色)
 - 运行模式下显示控制目标的设定值(SV),设置模式下显示该参数的当前设定值。
- 3 控制/报警输出指示灯
 - OUT:控制输出(Main Control Output)ON时灯亮。
 - ※ SSR控制驱动输出方式的周期/相位控制时,操作量超过3.0%时灯亮。(AC电源型除外)
 - AL1/AL2: Alarm1, Alarm2报警输出0N时灯亮。
- ④ 自整定指示灯:执行自整定时,AT灯以1秒为周期闪烁。
- [5] [100] 键:用于进入参数组设置,返回运行模式,切换参数组,保存设定值。
- 6 方向键:用于进入设定值更改模式或移动位数,往上/下更改数值。
- 7 功能键
 - ▶ + ★ 健同时按下3秒将启动[dl-L]数字输入键功能(运行/停止,报警清除,自整定)设定。
- 图 温度单位(℃/°F)指示灯:显示当前的温度单位。

■ **SV设置** (※假设温度SV值由210℃设置成250℃)



运行模式中按 [600], (**《**), (**》**), (**⋄**) 中任意键,则SV设定部分的最低位开始闪烁并进入SV设置模式。



《 键可移动Digit闪烁位数。 (10⁰→10¹→10²→10³→10⁰)





● , ● 键连续按则相应位数按(1 → 5) 顺序循环显示。



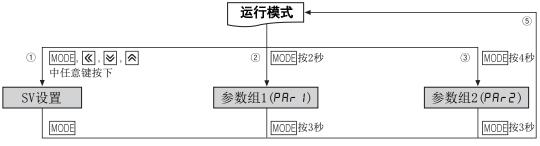
键保存设定值,设备将按照新设定的SV值进行控制。

(3秒无键按下将自动保存设定值)。

H-43 Autonics

仅供产品选型使用 2段显示型PID温度控制器

■参数组设定



(※1) AC/DC电源型 (TCN4□-22R) 不显示。

※ 进入参数组设置状态后,若30秒未 按键,将自动返回到运行状态,相应 参数保持为原有设定值。

AL1报警温度值 (偏差/绝对值)设定 AL I 4 AL2报警温度值 RL2 (偏差/绝对值)设定 RŁ 自整定执行/停止 P 比例带设定 积分时间设定 Ь 微分时间设定 rESŁ 偏差校正)设定 ON/OFF控制 滞后值设定

- ①运行模式下按任意键(One Touch)将进入SV设置组。
- ②运行模式下按MODE键2秒,将进入参数组1。
- ③运行模式下按MODE键4秒,将进入参数组2。
- ④进入参数组后将显示此参数组的第一个参数。
- ⑤设定状态下按MODE键3秒,将返回到运行模式。 [※但是,SV设置时按MODE键(One Touch)即返回到运行模式。]
- ※按MODE 键3秒后返回到运行模式,如果在1秒内再按MODE 键将进入此参数组的第一个参数。
- ※参数设定顺序

参数组2 → 参数组1 → SV设定组

- 因各参数组的参数间存在相互关联, 故请按照上述参数组顺序进行设定。
- 当参数组2的参数变更后,与该参数相关联的参数的设定值必须进行确认。
- ※参数组2中阴影处理的参数根据产品的型号不同,可能不显示。
- ※ 参数组2中AL-1, AL-2参数根据所选择的报警输出模式不同, 可能不显示。
- ※ 如果设置组2中的报警动作模式(AL-I, AL-2)为[AAQ_/5bA. ::/LbA_] 时,[AHY5]参数将不会显示。

In-E 输入传感器设定 温度单位设定 Uni E 10-6 输入偏差校正 5RuF 输入数字滤波设定 L-5u 使用温度范围下限设定 H-50 使用温度范围上限设定 o-FE 控制输出动作设定(制冷/加热) [-nd 控制方式设定 OUL 控制输出类型设定 55.0 SSR控制输出类型设定(※1) F 控制周期设定 AL - 1 AL1报警模式设定 AL - 2 AL2报警模式设定 RHY5 报警输出滞后值设定 LBRE LBA监视时间设定 LBRB LBA检测宽度设定 41 - 12 功能键功能设定 Erinu 断线时控制操作量设定 LoC 锁键(LOCK)设定

(A) 光电传感器 (B) 光纤传感器

(C) 门传感器/ 区域传感器

接近开关

(E) 压力传感器

旋转编码器

(G) 配线/配件

(H) 温度控制器

(I) SSR/ 功率控制器

(J) 计数器

(K)

(L) 电压/电流

(M) 转速/线速 脉冲表

(N) 显示单元

(O) 传感器控制器

(P) 开关由源

(Q) 步进电机/ 驱动器/ 运动控制器

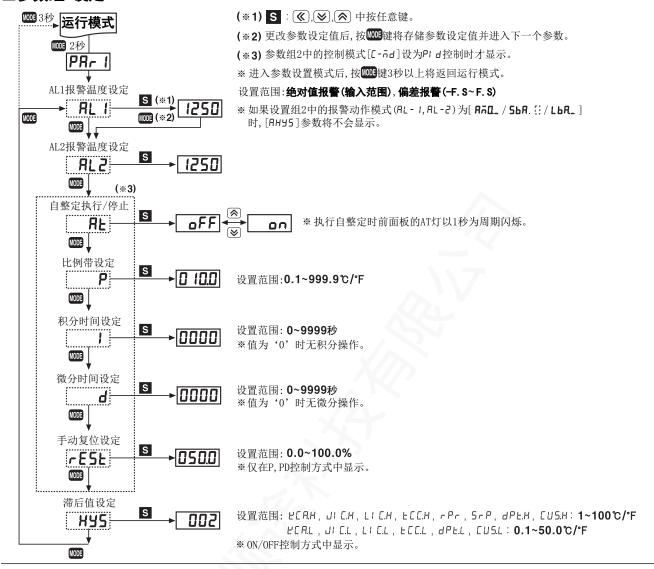
(R) 触摸屏

(S) 远程网络设备

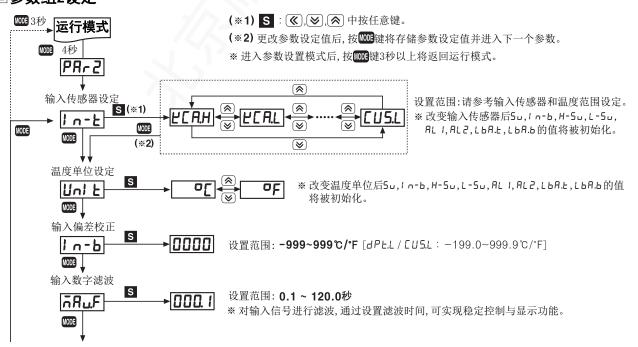
(T) 软件

(U) 其他

■参数组1设定

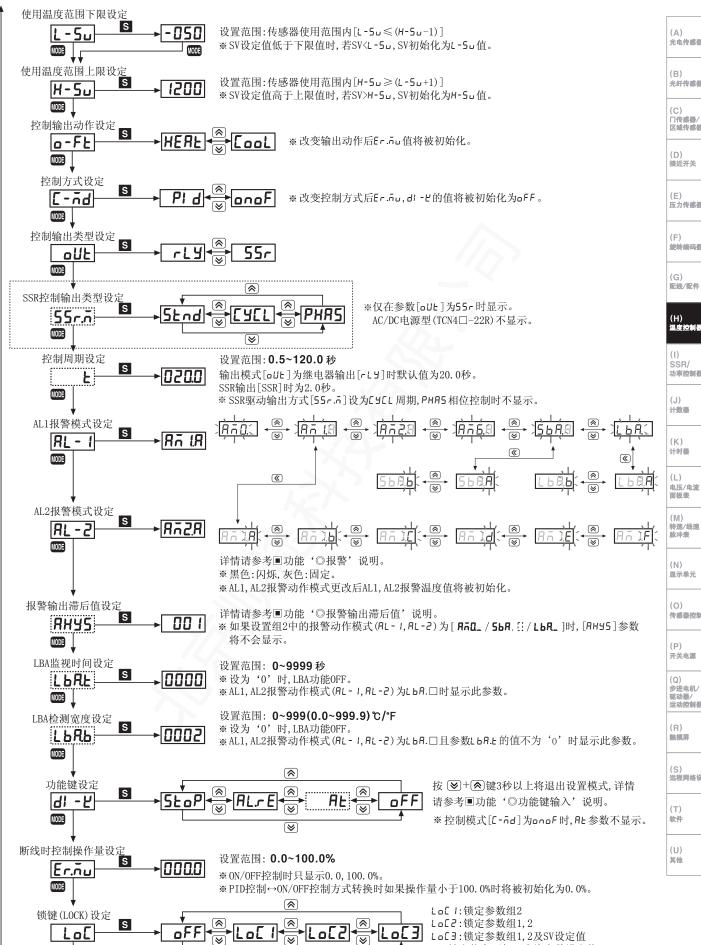


■参数组2设定



H-45 Autonics

2段显示型PID温度控制器



H - 46

※ 锁定状态下仍可查询参数设定值。

光电传感器

光纤传感器

门传感器 区域传感器

(D) 接近开关

(E) 压力传感器

(G) 配线/配件

(H) 温度控制器

SSR/ 功率控制翻

计时器

电压/电流

转速/线速 脉冲表

传感器控制器

开关电源

步进电机/ 运动控制器

触摸屏

(S) 远程网络设备

Autonics

(8)

MODE

■輸入传感器类型及温度范围

输入传感	器	显示	输入范围(℃)	输入范围(°F)
	K(CA)	L C U.H	−50 ~ 1200	−58 ~ 2192
	K(CA)	L C U.T	−50.0 ~ 999.9	-58.0 ~ 999.9
	J(IC)	JI C.H	−30 ~ 800	−22 ~ 1472
	3(10)	JI E.L	-30.0 ~ 800.0	-22.0 ~ 999.9
热电偶	L(IC)	LI E.H	-40 ~ 800	-40 ~ 1472
(ThermoCouple)		LI E.L	-40.0 ~ 800.0	-40 ~ 999.9
		£ € €.H	−50 ~ 400	-58~752
		E C C.L	−50.0 ~ 400.0	-58.0~752.0
	R(PR)	r Pr	0 ~ 1700	32~3092
	S(PR)	5 Pr	0 ~ 1700	32~3092
	DPt100Ω	dPt.H	-100 ~ 400	−148 ~ 752
热电阻	DPITOUS	dPt.L	-100.0 ~ 400.0	-148.0 ~ 752.0
(RTD)	050.0	C U 5 .H	−50 ~ 200	−58 ~ 392
	Cu50Ω	E U 5 .L	-50.0 ~200.0	-58.0 ~ 392.0

■出厂设置

● 参数组1设定

参数		出厂设置
SV设定值	-	0
AL1报警温度	ALI	1250
AL2报警温度	AL2	1250
自整定	AL	oFF
比例带	Р	0 10.0
积分时间	1	0000
微分时间	d	0000
手动复位	r E S E	0 5 0.0
滞后值设定	H95	002

● 参数组2设定

参数		出厂设置
输入传感器	In-E	F.C.A.H
温度单位	Uni E	٥.
输入偏差校正	In-b	0000
输入数字滤波	ñ A u.F	000.1
使用温度范围下限	L-5u	-050
使用温度范围上限	H-5u	1200
控制输出动作	o-FE	НЕЯŁ
控制方式	[-ād	PI d
控制输出类型	oUE	rLA
SSR控制输出类型	55r.ñ	5tnd
控制周期	Ŀ	0.050
AL1报警模式	AL-I	Añ IA
AL2报警模式	AL-2	8 ñ 2.8
报警输出滞后值	AHY5	001
LBA监视时间	L b A.E	0000
LBA检测宽度	L 6 A.6	0002
功能键功能	91 - F.	5toP
断线时,控制操作量	Er.ñu	0 0 0.0
锁键设定	LoC	oFF

H-47 Autonics

2段显示型PID温度控制器

■功能说明

◎自整定[AL]

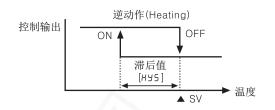
● PID自整定是温控器通过测量控制对象的热特性和热响应时间,来计算PID控制参数的功能,通过此功能可实现自动设置参数,从而达到高速稳定的控制。

(控制方式[[-nd]设为PId时显示此参数。)

- 執行自整定功能时,若发生传感器断线等错误[oPEn]时,自整定将自动中断。
- 如需停止,将自整定设为[oFF]即可。(维持自整定执行前的P, I, D参数。)

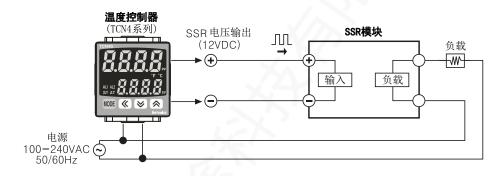
○ 滞后值[HY5]

- ON/OFF控制中设定控制输出的ON与OFF间隔。 (控制方式[[-nd]设为anoF时显示此参数)
- 若滞后值设定过小,由于外部干扰等原因可能会出现控制 输出不稳定现象(偏差,超调)。



◎SSR固态继电器相位控制(SSRP功能)[55r.ā]

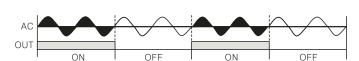
- 使用4-20mA电流和线性输出(周期控制,相位控制)可实现高精度和经济型温度控制。
- SSRP输出通过运用标准SSR驱动电压输出,可选择标准ON/OFF控制,周期控制,相位控制其中一种。
- 在参数组2中55 r. 点参数设定的标准ON/OFF控制[5 L n d],周期控制[[Y [L]],相位控制[P H R 5] 中选择一种。 注,周期控制时需要连接零点触发型SSR(随机触发型SSR也适用),相位控制时需要连接随机触发型SSR才能周期控制[[Y [L]],相位控制[P H R 5] 使用。



- ※ 使用周期控制或相位控制时, **负载电源必须与温度控制器使用相同的电源**。
- ※ 若选择PID控制方式中的周期控制[CYCL]或相位控制[PHR5]模式,控制周期[L]参数不允许设定。
- ※ AC/DC电压型 (TCN4□-22R) 中不显示此参数, 只能通过继电器或SSR方式进行标准0N/0FF控制。

● 标准ON/OFF控制模式[5Ŀnd]

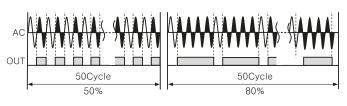
此模式与继电器输出型相同(0N:100%输出,0FF:0%输出)



● 周期控制[[Ӌ[し]

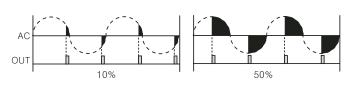
此模式为设定周期(50 Cycle)内按输出比例重复的0N/0FF输出来控制负载的模式。

通过AC电源的零点交叉型可改善ON/OFF输出抗干扰特性。



● 相位控制[PHR5]

此模式为AC电源的半周期内通过控制相位来控制负载的模式。在此模式必须使用随机触发(RANDOM Turn-on)型SSR。



(A) 光电传感器

(B) 光纤传感器

(C) 门传感器/ 区域传感器

(D) 接近开关

(E) 压力传感器

(F) 旋转编码器

(G) 配线/配件

(H) 温度控制器

(I) SSR/ 功率控制器

(J) 计数器

(L) 电压/电流

(K)

(M) 转速/线速

脉冲表

(N) 显示单元

(O) 传感器控制器

(P) 开关电源

(Q) 步进电机/ 驱动器/ 运动控制器

(R) 触摸屏

(S) 远程网络设备

远程网络设备

软件

(U) 其他

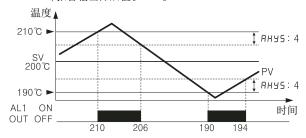
TCN系列

○报警输出滞后值[AHY5]

报警输出(AL1 OUT, AL2 OUT)从ON到OFF的时间间隔,滞后值同时适用于AL1 OUT, AL2 OUT。

- £[H,] [H,] [H, F[E, H, F], 5], d] + H, [US.H: 1~100
- YEAL, JIEL, LIEL, EEEL, dPt.L, EU5.L:0.1~50.0

例) AL1报警动作为[AL-I]: An3.□, AL1报警温度设置为[ALI]: 10℃, 报警输出滞后值[AHY5]:4



○ 功能键(※)+(※)3秒)[dl -L]

参数		说明				
OFF	oFF	不使用功能键。				
		暂停控制输出时使用此功能键,除了控制输出外其他辅助输出(但加热器断线报警,传感器断线报警除外)正常运行。恢复运行时,请按功能键3秒即可。				
RUN/STOP	5toP	RUN STOP RUN STOP RUN				
报警解除	AL.r E	报警动作时用户可强制解除报警。(仅限于报警选项为报警保持,报警保持/待机报警方式。) 当超出报警范围时才可解除报警,解除报警后恢复正常报警输出模式。				
自整定	ЯĿ	用于自整定的执行/停止,与参数组1的自整定[Rt]功能相同。 (参数组1中执行自整定后,可以用此功能键来结束自整定功能。) ※ 控制方式[C-nd]设为PI d时显示At 参数,若设为onoF,功能键[dI-t]变更为oFF。				

◎ 报警[AL-1/AL-2]

月六 [月 ^{田 整 横 式}

2路报警(Alarm)独立运行,通过报警模式和报警选项相互结合来设置报警方式。可以通过数字输入键(RL.-E设置)或关闭电源后重新上电来解除报警动作。

●报警模式

模式	名称	报警操作	说明
A A O		- X1 2/	无报警输出
Aō I.□	偏差上限报警	上限(报警)偏差:设为10℃ OFF	如果PV值>SV值+温度偏差,报警输 出为0N。
A v 2.□	偏差下限报警	下限(报警)偏差:设为10℃	
A → 3.	偏差 上,下限报警	(报警)偏差:设为10℃ ON ↑ H ↓ OFF ↓ H ↑ ON A PV90℃ SV100℃ PV110℃	PV值 <sv值-下限偏差或 PV值>SV值+上限偏差时, 报警输出为0N。</sv值-下限偏差或
Я⊼Ч.□	偏差 上,下限逆报警	(报警)偏差:设为10℃ OFF H ON H OFF A PV90℃ SV100℃ PV110℃	PV值在[SV值-下限偏差, SV值+上限偏差]范围内报警 输出为0N,不在时为0FF
A ∩ 5. □	绝对值 上限报警	报警温度(绝对值):设为90℃ 报警温度(绝对值):设为110 OFF ↓ H ↑ ON OFF ↓ DON	D℃ 如果PV值>报警绝对值时, - 报警输出为0N。
A ē 6.□	绝对值 下限报警	报警温度(绝对值):设为90℃ ON	
56A.□	传感器断线报警		传感器断线时报警输出为0N。
LЬЯ.□	加热器断线报警		加热器断线时报警输出为0N。

※H:报警输出滞后值[AHY5]

2段显示型PID温度控制器

● 报警选项

代码	模式	说明
A i □.A	一般报警	满足报警条件时,报警输出为0N,不满足则为0FF。
Añ □.b	维持报警	满足报警条件时,报警输出为0N并持续到复位之前维持0N状态。(报警输出保持)
Añ □.C	待机报警1	接通电源开始,在最初报警条件下第1次报警输出不会启动, 从第2次报警条件开始以一般报警模式动作。
Añ □.d	待机维持报警1	接通电源开始,在最初报警条件下第1次报警输出不会启动, 从第2次报警条件开始以维持报警模式动作。
Añ □.E	待机报警2	待机报警再次运行时且满足报警条件,报警输出不会启动,当报警条件解除后以一般报警模式动作。当 待机报警再次运行时,且报警条件满足,报警输出不会启动,当报警条件解除后以一般报警模式动作。
Aō □.F	待机维持报警2	基本动作与待机维持报警1相同,不仅电源0N/0FF时动作,而且报警值及报警选项变更时也动作。当待机报警再次运行时,且报警条件满足,报警输出不动作,当报警条件解除后以维持报警模式动作。

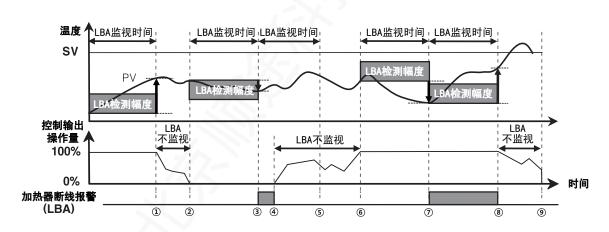
○传感器断线报警

当未连接传感器或传感器断线时报警输出为0N, 利用报警输出接点连接蜂鸣器或其他设备可得知传感器是否断线。报警选项中有一般报警 [56A.A]和保持报警[56A.6]功能可选。

○加热器断线报警(LBA)

通过对控制对象的温度变化来判断加热器状态而发出报警的功能。

加热控制(制冷控制)时,控制输出的操作量在100%(0%)状态下在LBA监视时间[LbA.b]内PV值增加幅度小于LBA检测幅度[LbA.b]或控制输 出操作量在0%(100%)状态下在LBA监视时间[LbA.L]内PV值减小幅度小于LBA检测幅度[LbA.b]时,报警输出为0N。



控制开始~①	控制输出操作量为100%状态下在LBA监视时间[LbA.L]内PV值增加幅度大于LBA检测幅度[LbA.b]。
1~2	控制输出操作量变化状态(LBA监视时间复位)
2~3	控制输出操作量为0%状态下在LBA监视时间[L b R. L]内PV值减小幅度小于LBA检测幅度,因此过了LBA监视时间后加热器断线报警(LBA)为0N。
3~4	控制输出操作量为0%, 因此加热器断线报警(LBA)保持0N状态
4~6	控制输出操作量变化状态(LBA监视时间复位)
⑥ ∼⑦	控制输出操作量为100%状态下在LBA监视时间[L b R. L] 内PV值增加幅度小于LBA检测幅度[L b R. b], 因此过了LBA监视时间后加热器断线报警(LBA)为0N。
7~8	控制输出操作量为100%状态下在LBA监视时间[L b R. L] 内PV值增加幅度大于LBA检测幅度[L b R. b], 因此过了LBA监视时间后加热器断线报警(LBA)为0FF。
8~9	控制输出操作量变化状态(LBA监视时间复位)

[※]执行自整定功能时根据自整定值LBA检测幅度[LbA.b]与LBA监视时间[LbA.b]会自动设定。 仅当报警操作模式[RL-1,RL-2]设为加热器断线报警[LbA.□]时,LBA检测幅度[LbA.b]与LBA监视时间[LbA.b]才会显示。

Autonics H - 50

(A) 光电传感器

(B) 光纤传感器

门传感器/ 区域传感器

(D) 接近开关

(E) 压力传感器

旋转编码器

(G) 配线/配件

(H) 温度控制器

SSR/ 功率控制器

(J) 计数器

(K) 计时器

电压/电流 面板表

转速/线速 脉冲衰

(N)

显示单元

传感器控制器

步进电机/

开关电源

运动控制器 触摸屏

(S) 远程网络设备

软件

其他

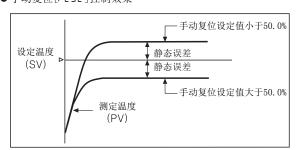
[※]待机报警1, 待机维持报警1的再动作条件: 电源0N时。 待机报警2, 待机维持报警2的再动作条件: 电源0N时, 设定温度, 报警温度[ALI], [AL2]及报警动作模式[ALI], [AL2]变更时, STOP模式转换为RUN模式时。

TCN系列

○手动复位[rE5t]

控制模式为比例控制(P, PD控制)时,由于控制对象和加热器的特性,在到达稳定状态时,将会存在一定的偏差即静态误差(0FFSET),用户可通过手动复位功能[r E5 b]对静态误差进行修正。

- 当PV=SV时,设置手动复位值为50.0%,控制稳定后当PV<SV时, 手动复位值应大于50.0%,PV>SV时,手动复位值应小于50.0%。
- 手动复位[rE5k]控制效果



◎輸入修正[/ n-b]

温控器本身并不存在错误,但温度传感器的误差或传感器和温控器接线问题引起的误差情况时,可通过输入修正功能进行手动修正。

- 例) 当实际温度为80℃, 温控器显示78℃时, 输入修正[! n-b]值设为'DD2'后, 温控器显示正确数值80℃。
- ※当前检测温度(PV)超出每个输入传感器范围时,温控器将显示 'HHHH'或'LLLL'。

◎輸入数字滤波功能[テチロ.F]

若当前温度(PV)跟着输入信号的快速变化而反复波动时,很难进行稳定的温度控制和输出操作量。数字滤波功能即可稳定当前温度值的波动。

● 例如,将输入数字滤波器的值设置为0.4秒,它将在0.4秒内应 用于数字滤波器的输入值并显示该值。根据实际的输入值变 化,当前温度可能有差别。

◎控制输出类型[oUt]

此功能可设置控制输出类型:继电器[rLY]输出或SSR驱动电压 [55r]输出。

○控制方式选项[[-ād]

可根据需要在一般控制方式ON/OFF, PID精确控制方式中选择。

- ON/OFF控制[anoF]时,将显示控制灵敏度[HY5]参数。
- PID控制[P! a]时,将显示相关控制参数如比例带[P],积分时间[i],微分时间[d],控制周期[k]等。

○温度单位转换[Unl E]

- 用户可通过此功能选择相应的温度单位。
- 前面部的温度单位指示灯将根据所设定的单位点亮。

◎控制输出(正/逆动作)[a-Ft]

温度控制一般分为加热控制(Heating),制冷控制(Cooling)。当温度下降时,使温控器输出为ON,控制加热设备加热的控制方式为加热控制(逆动作);当温度上升时,使温控器输出为ON,控制制冷设备工作的控制方式为制冷控制(正动作)。

加热控制(逆动作)与制冷控制(正动作)在ON/OFF控制与比例控制时是两个完全相反的动作,在PID控制时,PID根据控制对象的不同,其PID常数也不同。

- 制冷控制[Coot]与加热控制[HERL]请务必正确选择,否则可能引起事故。(例如控制对象为加热器,而温控器选择为制冷控制[Coot]时,当测定温度高于目标值时,输出持续为ON,导致发生事故。)
- 请勿在控制过程中更改加热控制和制冷控制模式。
- 本产品无法同时提供加热控制和制冷控制, 请选择一种控制 模式。

◎ 设定温度上/下限[L-5u/H-5u]

- 该功能指在当前传感器的使用范围内设置上/下限值,使用者 只能在该上限值[H-5u]~下限值[L-5u]范围内进行SV值设 定。该功能可防止使用人员误操作。 (※注,必需满足条件L-5u<H-5u)
- 輸入类型[In-上]参数变更后,上限值[H-5u]和下限值 [L-5u]将自动初始化为当前传感器的使用范围。

○ 传感器断线[aPEn]/设置错误[Er.5u]发生时, 控制输出操作量(MV of Error)[Er.ñu]

当输入传感器断线或设定值错误发生时,此功能用于设置控制输出。ON/OFF控制时可设置ON/OFF设定,PID控制时设置输出操作量。

◎ 锁键(Lock)设置功能[Lo[]

可锁定设置值(SV)及各个参数。锁定状态下可以查看各个参数的设定值。

显示	说明
oFF	锁定(Lock)解除
LoEI	锁定参数组2(Lock)
Lo[2	锁定参数组1,2(Lock)
Lo[3	锁定参数组1,2及SV设定值(Lock)

○错误处理

显示	说明	处理
oPEn	传感器断线或 未连接时闪烁	检查输入传感器状 态
нннн	测量传感器输入超出 温度范围上限时闪烁	输入回到额定温度
LLLL	测量传感器输入低于 温度范围下限时闪烁	范围内时自动清除

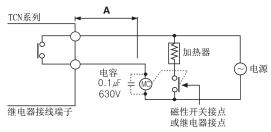
H-51 Autonics

2段显示型PID温度控制器

◎輸出连接

输出具体内容请参阅H-155页。

● 继电器 (Relay) 输出型连接



请尽量延长温度控制器与负载之间的距离(A部分)。若距离过近时,温控器可能受到电磁开关等干扰的影响,导致误动作,若无法延长A部分的距离,请在"⑩"两端连接电容104(630V),可避免一定的干扰影响。

■正确使用

◎简单故障排除

● 负载 (Heater加热器等) 不工作

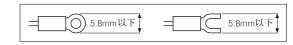
请检查位于温控器前面的输出指示灯工作状态,如果灯不工作,请检查所有模式的参数,输出模式是否为电流输出。如果灯工作,请检查输出(继电器,SSR驱动电压)。

● 运行时显示oPEn

这是一个警告,外部传感器处于断开状态。请关闭电源,检查传感器连线状态。如果传感器没有断线,用导线短接+,一极并选择热电偶传感器,查看温控器是否显示室温。如果没有显示室温,此温控器有可能已损坏,请联系我们的售后服务部门。

◎使用注意事项

- 为了避免干扰,请将信号线与电源线及高压线分开布线。
- 请使用M3端子连接交流电源。



- 为了给产品正常提供/切断电源,请使用电源开关或断路器。
- 电源开关或断路器应安装在用户附近以便控制。
- ●本产品为控制温度专用,请勿作为电压表或电流表使用。
- 当使用3线式RTD传感器需要连接延长线时,请注意延长线的 材质、线径粗细、长度等与传感器配线一致,否则将产生温 度偏差。
- 若产品的电源线、信号线和其他高压线、动力线等无法远离时,请在温控器电源输入端加滤波器,信号线请选用屏蔽线。
- 远离高频干扰设备(如高频焊接机,高频缝纫机,大容量SCR控制器,大功率电机等)。
- ●提供检测输入信号时, 若显示 'HHHH'或 'LLLL', 检测输入端可能故障, 请断开电源并检查线路。
- 请在下列环境中安装使用本产品
 - ①室内
 - ②污染等级2级(Pollution Degree 2)
 - ③海拨高度2000m以下
 - ④安装类型II(Installation Category II)

(A) 光电传感器

(B) 光纤传感器

(C) 门传感器/ 区域传感器

(D) 接近开关

(E) 压力传感器

(F) 旋转编码器

(G) 配线/配件

(H) 温度控制器

温度控制器

SSR/ 功率控制器

计数器 (K)

(L) 电压/电流

(M) 转速/线速 脉冲表

(N) 显示单元

(O) 传感器控制器

(P) 开关电源

(Q) 步进电机/ 驱动器/ 运动控制器

(R) 触摸屏

(S) 远程网络设备

(T) 软件

(U) 其他

单显经济型PID温控器

■特点

●采用最新PID控制算法实现理想的温度 控制和100ms高速采样

- ●内置继电器输出和SSRP输出:SSRP输出 成功的实现了相位控制和周期控制 (AC电源型)
- ●采用超大尺寸显示, 显著提高可视性
- ●紧凑型设计节约了安装空间: 比现有产品节约大约38%(深度基准)

使用前请先仔细阅读操作手册上的"安全注意事项"

●PV值对SV值的偏离指示





■型号说明



(*1) TC4SP, TC4Y 不适用。

(※2) TC4SP的插座(PG-11, PS-11)另售。

■规格

系	列	TC4S	TC4SP	TC4Y	TC4M	TC4H	TC4W	TC4L	
电 源	AC电源型	100-240VAC 50/60Hz							
电 压	AC/DC电源型			24-4	8VDC, 24VAC 50/6	60Hz			
允许	电压范围			额	定电压的90%~11	0%			
	AC电源型			5VA以下(100-24	OVAC 50/60Hz, 2	4VAC 50/60Hz)			
功率	AC/DC电源型			3	W以下(24-48VDC))			
显	示 方 式	7段数码管(红),其他显示(绿,黄,红色LED)							
字 名	符 尺 寸	W7 \times H	H15mm	W7.4×H15mm	W9.5 \times H20mm	W7 \times H14.6mm	W9.5 \times H20mm	W11×H22mm	
输入	RTD	DPt100Ω, Cu50Ω(允许每根线阻抗5Ω以下)							
方 式	热电偶	K(CA), J(IC), L(IC)							
显示	热电偶	(PV±0.5%或±1℃中较大者)rdg±1位 (※1)							
精度	RTD		% T0	(4SP(插针型)为()			1位 (※2)		
				●吊温(23℃±5℃)状态	中位测			

(**※1**)常温以外情况为(PV ±0.5%或±2℃中较大者)rdg ±1位 L(IC)Cu50:PV±0.5%或±3℃中较大者±1位

(**※2)**常温以外情况TC4SP为(PV±0.5%或±3℃中较大者)rdg±1位 L(IC) Cu50: PV±0.5%或±4℃中较大者±1位

经济型PID温控器

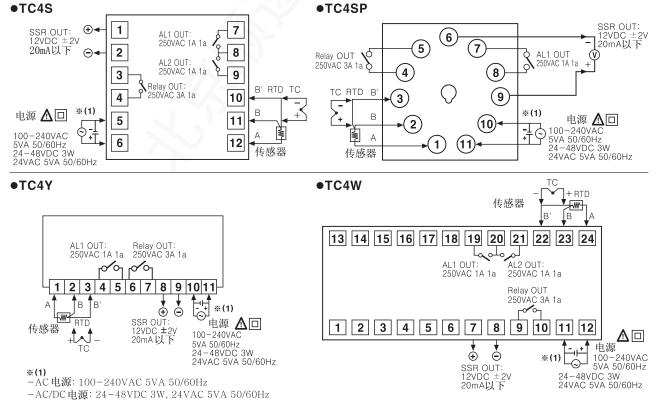
■规格

系 列	TC4S	TC4SP	TC4Y	TC4M	TC4H	TC4W	TC4L
控制继 电器		250VAC 3A 1a					
输 出 固态继电器		12VDC±2V 20mA以下					
报警输出		AL1, AL2继电器:250VAC 1A 1a(※TC4SP, TC4Y只有AL1)					
控 制 方 式			ON/OF	F控制, P, PI, PD, F	PID控制		
控制 精度		1~100℃/℉	[468, 116, 616,	dPt.H,[U5.H]/(0.1∼50.0℃/℉[dPt.L,CUS.L]	
比列带(P)				0.1∼999.9℃/୩	?		
积分时间(I)				9999秒			
微分时间(D)		9999秒					
控制周期(T)				0.5~120.0秒			
手 动 复 位				0.0~100.0%			
采 样 周 期				100ms			
绝缘AC电源型			2000VAC 50/60	Hz 1分钟(输入端	和电源端子之间)		
强度 AC/DC电源型		1000VAC 50/60Hz 1分钟(输入端和电源端子之间)					
耐 振 动			5~55Hz(周期1分	}钟)振幅0.75mm ∫	X, Y, Z各方向2小时	付	
继电器 控制方式		机柄	成:500万次以上,口	电气:20万次以上((250VAC 3A 阻性	负载)	
寿命报警输出		机板	成:500万次以上,	电气:30万次以上((250VAC 1A 阻性	负载)	
绝 缘 阻 抗			1001	IΩ以上(500VDC为	基准)		
抗 干 扰			方波模拟器产	生干扰(脉宽1μs)±2KV R相,S相		
记忆保持			大约10年	使用非易失性半	导体存储器)		
环 境 温 度		-10~50℃(未结冰状态)					
存 储 温 度	-20~60℃(未结冰状态)						
环 境 湿 度		35~85%RH					
绝缘		双重绝缘或加强	绝缘标志(回测量	量输入端和电源端	之间绝缘阻抗:A(C电源2KV, AC/DCF	电源1KV)
认 证			(€ 。₹	Mus (AC/DC电源	(型除外)		
重量	约94g	约76g	约85g	约133g	约122g	约122g	约155g

[※] 重量不包含外包装。

■连接

※TC4系列具有继电器输出,SSRP输出,并可根据需要选择。 AC/DC电源类型具有继电器和SSR输出并可选。



Autonics H-54

(A) 光电传感器

(B) 光纤传感器

(C) 门传感器/ 区域传感器

(D) 接近开关

(E) 压力传感器

(F) 旋转编码器

(G) 配线/配件

(H) 温度控制器

(I) SSR/ 功率控制器

(J)

(K) 计时器

(L) 电压/电流 面板表

(M) 转速/线速 脉冲衰

(N) 显示单元

(O) 传感器控制器

(P) 开关电源

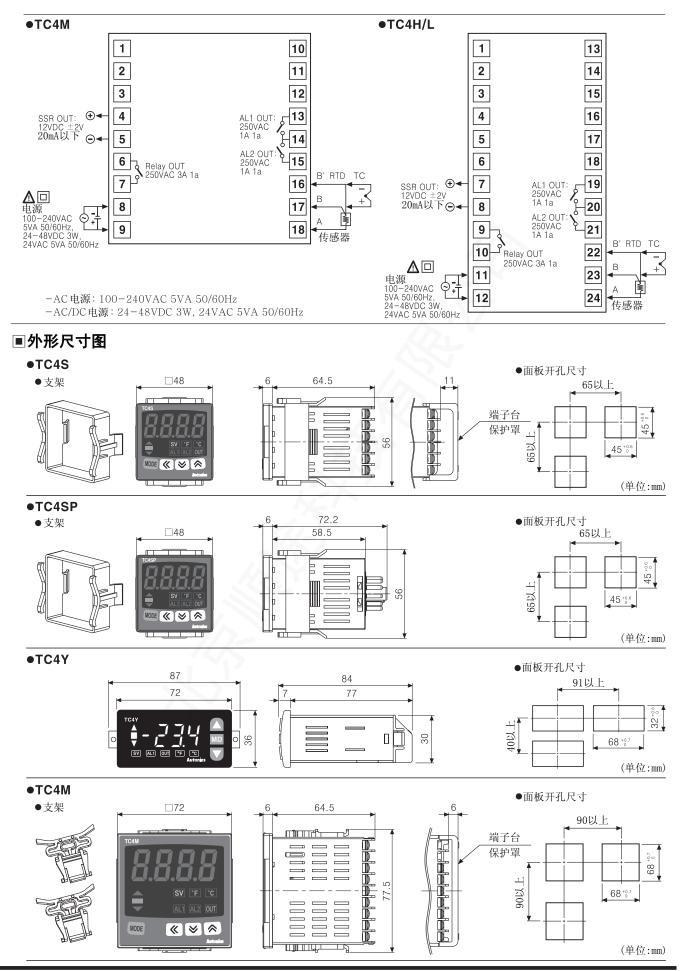
(Q) 步进电机/ 驱动器/ 运动控制器

(R) 触摸屏

(S) 远程网络设备

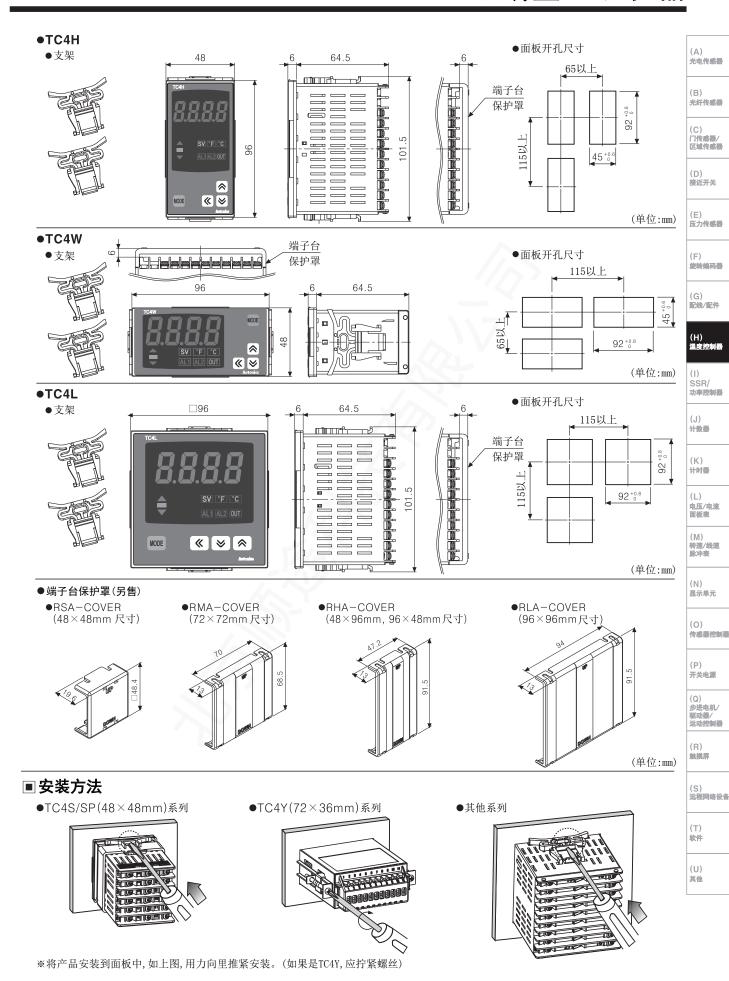
(T) 软件

(U) 其他



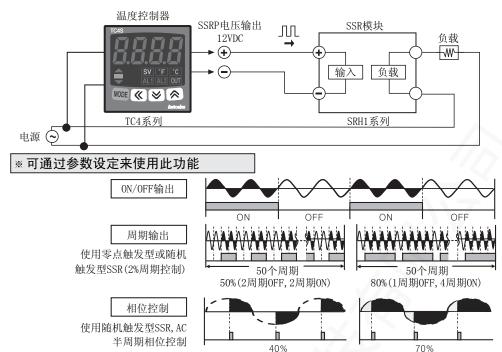
H-55 Autonics

经济型PID温控器



■SSR(固态继电器)输出选择功能[55r.ñ]

- ●SSRP可由用户选择使用, 它是在标准的SSR的基础上增加了相位控制和周期控制。
- ●标准SSR输出由内部参数[55元系]来设定使用, 而周期控制需要连接零点触发(Zero Cross Turn-on)型固态继电器, 相位控制需要连接随机触发(Random Turn-on)型固态继电器才能使用。
- ●使用4-20mA电流和线性输出(周期控制和相位控制)可以实现高精度和经济型温度控制。

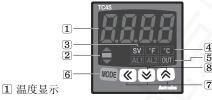


● 标准控制模式[5knd]

此模式与继电器输出型相同(ON:输出100%, OFF:输出0%)。

- 周期控制模式[CYCL]
 - 此模式在控制负载的时候,在设定的周期内,按照输出比率来重复0N/0FF输出,可以改善0N/0FF输出的干扰特性。
- 相位控制模式[PHR5]
 - 此模式是在AC半周期内通过控制相位来控制负载的模式,此模式必须使用随机触发(Random Turn-on)型SSR。
- ※ 当选择相位控制方式时,负载和温度控制器必须使用相同的电源。
- ※ 如果选择PID控制方式和相位/周期控制模式,参数控制周期(T)不允许设定

■前面部说明



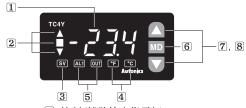
运行模式下显示当前温度(PV),设定模式下显示当前参数和设定值。

- 2 偏差和自整定指示灯
 - -用LED灯指示当前温度值(PV)对温度设定值(SV)的偏差。

NO	PV偏差温度	偏差指示灯
1	2℃以上	▲ 灯亮
2	±2℃以内	■ 灯亮
3	-2℃以下	▼ 灯亮

-执行自整定时,偏差指示灯(▲,■,▼)全部以1秒 为周期进行闪烁。

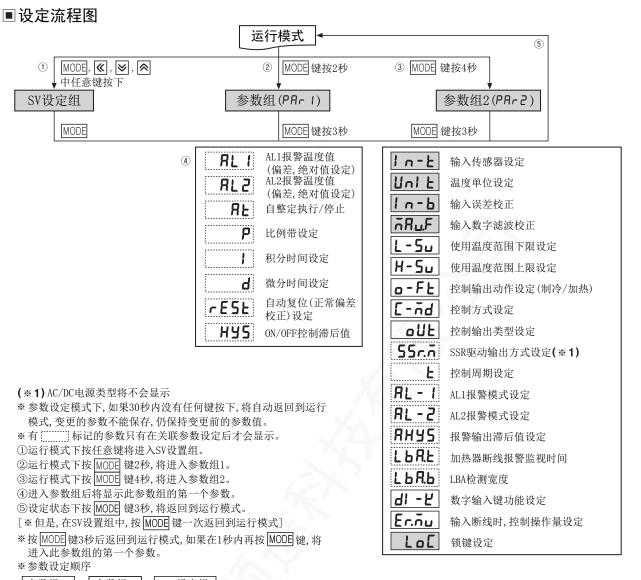
- 3 温度设定(SV)指示灯
 - 按前面板任何一个键一次可以检查和改变温度设定值(SV),温度设定(SV)指示灯亮,温度设定值闪烁。
- ④ 温度单位(℃/下)指示灯 指示当前的温度单位。



- 5 控制/辅助输出指示灯
 - -OUT:控制输出(主输出)时灯亮。
 - ※周期控制/相位控制时操作量3.0%以上时等亮。
 - -AL1/AL2:AL1/AL2报警输出时灯亮。
- 6 模式(MODE)键
 - 进入参数组,返回到运行模式,移动参数,保存设定值时使用。
- **7** 调整键:进入设定状态时,数位移动,数值增大/减小时使用。
- 图 功能键(FUNCTION)键:按 ♥ + ☎ 键3秒进入参数 [d/- + P] 中设定好的功能(运行/停止,报警输出解除) ※温度设定时,按 ♥ + ☎ 键一次可以改变位数。

H-57 Autonics

经济型PID温控器



参数组2 → 参数组1 → SV设定组

- 参数之间相互关联,请务必按照以上顺序设置。
- 参数组2参数变更后请务必检查参数值后再使用。
- ※显示型只有参数组2。
- ※通过报警输出类型来决定是否显示设置组2中的 RL-1, RL-2参数。
- ※如果设置组2中的报警动作模式 (AL-I, AL-2)设置为[AnQ_/

5bA []/**LbA** []] [AHY5] 参数将不会显示。

■ SV设置组的流程 (※假设温度由210℃变更为250℃)

①运行模式(显示当前温度)



门传感器/ 区域传感器 接近开关 (E) 压力传感器 (F) 旋转编码器 (G) 配线/配件 (H) 温度控制器 SSR/ 功率控制器 计数器 (K) 电压/电流 转速/线速 脉冲表 (N) 显示单元 (0) 传感器控制器 开羊由源 步进电机/ 运动控制器 触摸屏 (S) 远程网络设备

软件

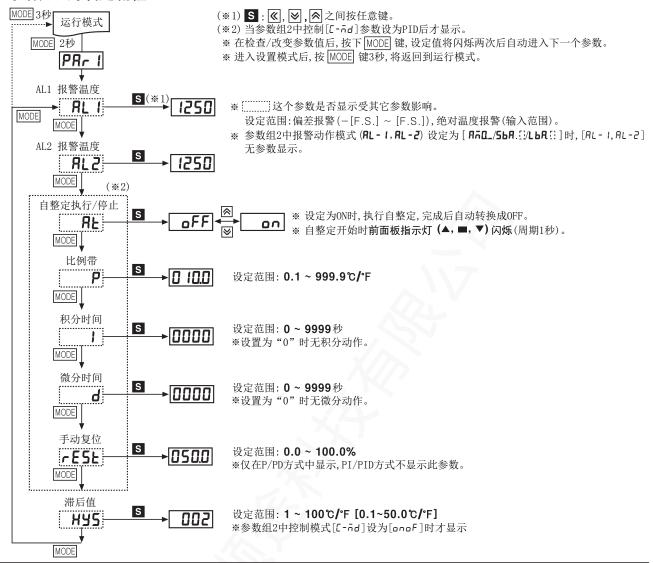
其他

(A) 光电传感器

(B)

光纤传感器

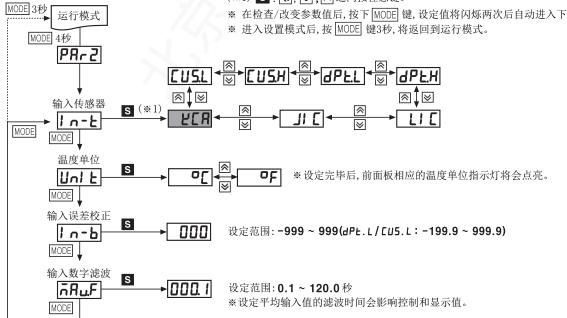
■参数组1的设定流程



■参数组2的设定流程

(※1) S: (※), (※) 之间按任意键。

※ 在检查/改变参数值后,按下 MODE 键,设定值将闪烁两次后自动进入下一个参数。



经济型PID温控器



■出厂设置

●SV设定值

参数	出厂设置
-	0

●参数组1

参数	出厂设置
AL I	1250
RL2	וכסט
RF.	oFF
Р	0 10.0
1	0000
Ь	0000
rE5Ł	050.0
HY5	002

●参数组2

参数	出厂设置	参数	出厂设置
In-E	FCB	Ł	020.0
Unl E	٥٢	AL-1	Rā lA
In-b	0000	חביו	חח נח
ቭጸ _ዱ F	000.1	RL-2	R.S.A
L-5u	-050	RHY5	000 1
H-5u	1200	L b A . E	0000
o-FŁ	HERL	LBRB	002
[- <u>v</u> q	PI d	91 - F	5toP
oUŁ	LFA	Er.ñu	000.0
55r.ñ	Stad	LoE	oFF

[※]AC/DC电源型无SSRP驱动输出方式选择功能,在[55r.ā]控制输出设定功能[aUŁ]中选择[55r]时仅支持0N/0FF输出控制方式。

■输入传感器及范围[/n-t]

输入传感器		显示	输入范围(℃)	输入范围(℉)
热电偶 (ThermoCouple)	K(CA)	FCU	−50 ~ 1200	−58 ~ 2192
	J(IC)	JI E	-30 ~ 500	−22 ~ 932
	L(IC)	LIE	-40 ~ 800	-40 ~ 1472
热电阻 (RTD)	DPt100Ω	Pt I	-100 ~ 400	-148 ~ 752
		PE2	-100.0 ~ 400.0	-148.0 ~ 752.0
	Cu50Ω -	CU5.H	−50 ~ 200	−58 ~ 392
		CU5.L	-50.0 ~200.0	−58.0 ~ 392.0

■功能说明

TC, TD功能说明请参考H-70~73页

◎锁键(Lock)设置功能[Lo[]

- 可以锁定设置值(SV)及各参数组的参数。
- 锁定状态下可以检查各参数组的设定值。

显示	说明
oFF	锁定(LOCK)解除
Lo[I	锁定参数组2(LOCK)
Lo[2	锁定参数组1,2(LOCK)
Lo[3	锁定参数组1,2,SV设置值(LOCK)

※(TC4□-N□N)显示型仅有oFF, LoC I功能。

◎错误(Error)处理

● 控制过程中如果有错误产生, PV值显示部分会有错误提示 (以1秒为周期进行闪烁)

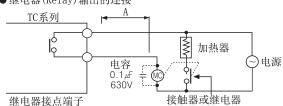
显示	说明
oPEn	传感器断线或未连接
HHHH	测量传感器输入范围比使用温度范围大时
LLLL	测量传感器输入范围比使用温度范围小时

● 错误oPEn/HHHH/LLLL发生后,如果传感器重新连接或回到使用 范围内,错误同时解除,回到正常状态。

◎输出连接

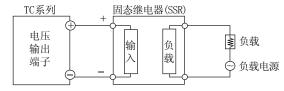
参考H-155页

●继电器(Relay)输出的连接



温控器到负载的距离要尽可能的远。如果线长A较短时,电源继电器或磁性开关线圈产生的电动势会从电源进入温控器,可能会引起误动作。如果线长A较短,请在电源继电器线圈"⑥"处连接一个薄膜电容104(630V)消除感应电动势。

●SSRP输出(一般ON/OFF控制时)的连接



※SSR应根据负载的容量来选择, 若SSR接点容量不足, 则可能会导致内部破损短路, 从而引起火灾。选择SSR时, 其接点容量必须大于负载容量。

※SSR长时间使用时,请安装散热片,否则会因温度升高而导致接点容量及利用率下降(70~80%)。

※相位/周期控制连接方式请参考H-57页。

Autonics